

RENDICONTI *del* SEMINARIO MATEMATICO *della* UNIVERSITÀ DI PADOVA

FABIO MANARESI

Un problema di autovalori

Rendiconti del Seminario Matematico della Università di Padova,
tome 23 (1954), p. 343-351

http://www.numdam.org/item?id=RSMUP_1954__23__343_0

© Rendiconti del Seminario Matematico della Università di Padova, 1954, tous droits réservés.

L'accès aux archives de la revue « Rendiconti del Seminario Matematico della Università di Padova » (<http://rendiconti.math.unipd.it/>) implique l'accord avec les conditions générales d'utilisation (<http://www.numdam.org/conditions>). Toute utilisation commerciale ou impression systématique est constitutive d'une infraction pénale. Toute copie ou impression de ce fichier doit contenir la présente mention de copyright.

NUMDAM

*Article numérisé dans le cadre du programme
Numérisation de documents anciens mathématiques*
<http://www.numdam.org/>

UN PROBLEMA DI AUTOVALORI

Memoria (*) di FABIO MANARESI (a Bologna)

1. - Scopo della presente Memoria è lo studio di un problema di autovalori che comprende due casi particolari trattati l'uno da M. SALVADORI ¹⁾ e l'altro dallo scrivente ²⁾.

Si consideri l'equazione differenziale lineare omogenea del quart'ordine alle derivate parziali

$$(1) \quad (\vartheta u_{xy} - \lambda \sigma u)_{xy} - (ru_x + su_y - \lambda \alpha u)_x - \\ - (tu_y + su_x - \lambda \beta u)_y - \lambda(\sigma u_{xy} + \alpha u_x + \beta u_y + qu) + pu = 0$$

ove:

$\vartheta(x, y)$ è una funzione continua insieme con le derivate parziali prime e seconda mista e positiva in ogni punto di un dominio rettangolare $R \equiv (a_1 \leq x \leq a_2, b_1 \leq y \leq b_2)$ del piano x, y ,

$r(x, y), t(x, y), s(x, y)$ sono funzioni continue in R insieme con la derivata parziale rispetto ad x la prima e rispetto ad y la seconda, con entrambe le derivate parziali prime la terza e tali inoltre che, in ogni punto di R , risulti:

$$r \geq 0, \quad t \geq 0, \quad \begin{vmatrix} r & s \\ s & t \end{vmatrix} \geq 0,$$

(*) Pervenuta in Redazione il 31 maggio 1954.

¹⁾ M. SALVADORI, *Ricerche variazionali per gli integrali doppi in forma non parametrica*, « Annali della Scuola Normale sup. di Pisa » (Scienze Fis. e Mat.), serie II, vol. V, pp. 51-59 (1936).

²⁾ F. MANARESI, *Applicazione di un procedimento variazionale allo studio di una equazione differenziale alle derivate parziali con caratteristiche reali doppie*, « Rend. del Sem. Mat. dell'Università di Padova », vol. XXIII, pp. 163-213 (1954).

$\alpha(x, y), \beta(x, y), \sigma(x, y)$ sono funzioni continue in R insieme con la derivata parziale rispetto ad x la prima e rispetto ad y la seconda, con le derivate parziali prime e seconda mista la terza,

$p(x, y), q(x, y)$ sono funzioni continue in R , delle quali la prima non negativa in ogni punto di R ,

λ è un parametro complesso.

Si vuol vedere se esistono valori del parametro λ (autovalori) per cui la (1) ammette una soluzione (autosoluzione o autofunzione) che sia:

A) non identicamente nulla e continua in R insieme con le derivate parziali prime, seconde, terze miste e quarta rispetto ad x, y, x, y ,

B) nulla su FR .

Se le funzioni $r(x, y), s(x, y), t(x, y), \alpha(x, y), \beta(x, y), p(x, y)$ sono identicamente nulle in R , l'esistenza di almeno un autovalore è stata dimostrata da M. SALVADORI con un ragionamento che è una estensione di quello adottato da D. MANGERON³⁾ e che si basa sostanzialmente sulla cosiddetta funzione di GREEN.

Il proposto problema di autovalori, con $\alpha(x, y), \beta(x, y), \sigma(x, y)$ identicamente nulle in R , è stato completamente trattato mediante un procedimento di carattere variazionale che prescinde dalla conoscenza della funzione di GREEN nella Memoria di cui alla nota²⁾.

Si mostrerà che il procedimento variazionale suddetto, con talune modificazioni, consente di ottenere il seguente risultato:

I. - *Indicata con F la classe delle funzioni $u(x, y)$ continue in R insieme con le derivate parziali prime e seconda*

³⁾ D. MANGERON, *Sopra un problema al contorno per un'equazione differenziale alle derivate parziali di quart'ordine con le caratteristiche reali doppie*, « Rend. dell'Acc. delle Sc. Fis. e Mat. di Napoli », serie IV, vol. II, pp. 29-40 (1932).

mista e nulle su FR, se il funzionale

$$(2) \quad \iint_R (2\sigma u_{xy} + 2\alpha u_x + 2\beta u_y + qu) u dx dy$$

assume in Γ valori di segno opposto, per l'equazione differenziale (1) esistono una successione non decrescente di autovalori positivi e una successione non crescente di autovalori negativi. Se invece il funzionale (2) assume in Γ soltanto valori non negativi, o non positivi, esiste una successione non decrescente di autovalori positivi (mentre non vi sono autovalori negativi), o corrispondentemente, una successione non crescente di autovalori negativi (mentre non vi sono autovalori positivi).

Seguirà un accenno alle principali proprietà degli autovalori e delle autosoluzioni. Si avverte che gli articoli della Memoria di cui alla nota ²⁾ citati nel seguito verranno indicati coi rispettivi numeri seguiti dalla lettera M.

2. - Ragionando come nel n. 9 M si trae anzitutto che:

I. *Gli autovalori non possono essere che reali e diversi da zero.*

II. *Se λ' è un autovalore e $u'(x, y)$ è un'autofunzione corrispondente, risulta:*

$$\lambda' \iint_R (2\sigma u'_{xy} + 2\alpha u'_x + 2\beta u'_y + qu') u' dx dy > 0$$

Da II segue immediatamente che:

III. *Se l'integrale (2) assume in F soltanto valori non negativi, o non positivi, non esistono autovalori negativi, o corrispondentemente positivi.*

In secondo luogo, indicato, per ogni funzione $u(x, y)$ continua in R insieme con le derivate parziali prime, seconde, terze miste e quarta rispetto ad x, y, x, y , con Lu il primo membro della (1) e procedendo come al n. 1 M a partire dall'identità

$$uLv - vLu = [u\partial v_{xy} - v\partial u_{xy}]_{xy} - [u_y(\partial v_{xy}) - v_y(\partial u_{xy})]_x -$$

$$\begin{aligned}
& - [u_x(\partial v_{xy}) - v_x(\partial u_{xy})]_y - [u(rv_x + sv_y) - v(ru_x + su_y)]_x - \\
& - [u(tv_y + sv_x) - v(tu_y + su_x)]_y - \lambda \{ [u(\sigma v)_y - v(\sigma u)_y]_x + \\
& + [(\sigma u)v_x - (\sigma v)u_x]_y \}
\end{aligned}$$

si riconosce che:

IV. *Per ogni fissato valore del parametro λ , le soluzioni della (1) verificanti le condizioni A) e B) del n. 1 sono tutte e sole le soluzioni continue in R dell'equazione integrale:*

$$\begin{aligned}
(3) \quad u(x, y) = & \frac{1}{\partial(x, y)} \sum_{h,k}^2 (-1)^{h+k} \frac{(x-a_{3-h})(y-b_{3-k})}{(a_2-a_1)(b_2-b_1)} \int_x^{a_h} [t(\xi, y)(\xi-a_h) - \\
& - \partial_{\xi}(\xi, y)] u(\xi, y) d\xi + \int_y^{b_k} [r(x, \eta)(\eta-b_k) - \partial_{\eta}(x, \eta)] u(x, \eta) d\eta + \\
& + \int_x^{a_h} \int_y^{b_k} [2s - \partial_{\xi\eta} + (s_{\xi} + t_{\eta})(\xi-a_h) + (s_{\eta} + r_{\xi})(\eta-b_k) - \\
& - p(\xi-a_h)(\eta-b_k)] u d\xi d\eta + \lambda \int_x^{a_h} \int_y^{b_k} [\sigma + \sigma_{\xi}(\xi-a_h) + \sigma_{\eta}(\eta-b_k) + \\
& + (\sigma_{\xi\eta} - \alpha_{\xi} - \beta_{\eta} + q)(\xi-a_h)(\eta-b_k)] u d\xi d\eta \Big\}.
\end{aligned}$$

Si noti che, nell'ipotesi che le funzioni $r(x, y)$, $s(x, y)$, $t(x, y)$ siano identicamente nulle in R , nella (1) si può prescindere dalla considerazione delle derivate u_{xx} , u_{yy} , purchè venga in parte rispettato l'ordine di derivazione per le derivate parziali di ordine superiore al secondo: in tal caso peraltro si potrebbe essere indotti a sostituire la condizione A) del n. 1 con l'altra, meno restrittiva, che la $u(x, y)$ sia non identicamente nulla e continua in R insieme con le derivate parziali prime, seconda mista, terze u_{xyx} , u_{xyy} e quarta u_{xyxy} . Ma una tale sostituzione è del tutto inutile giacchè, con lo stesso ragionamento adottato nel n. 1 M, si trae che ogni soluzione $u(x, y)$, verificante la condizione menzionata poco fa e la B) del n. 1, dell'equazione (1) (con $r(x, y) \equiv s(x, y) \equiv t(x, y) \equiv 0$) è necessariamente dotata anche di derivate parziali u_{xx} , u_{yy} continue in ogni punto di R .

Ciò premesso, per dimostrare 1 I, si consideri, nell'ipotesi che l'integrale (2) assuma in Γ valori di segno opposto, il funzionale

$$(4) \quad I[u] = \iint_R [\vartheta(u_{xy})^2 + r(u_x)^2 + 2su_xu_y + t(u_y)^2 + pu^2] dx dy$$

nella classe F_0 delle funzioni $u(x, y)$ di Γ verificanti la condizione:

$$(5) \quad \iint_R (2\sigma u_{xy} + 2\alpha u_x + 2\beta u_y + qu)u dx dy = 1.$$

Indicato con λ_0 l'estremo inferiore del funzionale (4) in F_0 , onde sarà, per la (5) e 7 I M, $\lambda_0 > 0$, per tutte le $u(x, y)$ di F_0 riuscirà:

$$(6) \quad \iint_R [\vartheta(u_{xy})^2 + r(u_x)^2 + 2su_xu_y + t(u_y)^2 + pu^2 - \lambda_0(2\sigma u_{xy} + 2\alpha u_x + 2\beta u_y + qu)u] dx dy \geq 0.$$

Si osservi ora che la (6) vale anche per le $u(x, y)$ di Γ che non verificano la (5): questa circostanza risulta evidente se l'integrale (2) è negativo o nullo, mentre, se detto integrale è positivo e diverso da uno, consegue dal fatto che la (6) sussiste per $cu(x, y)$, con

$$c = \frac{1}{\pm \iint_R (2\sigma u_{xy} + 2\alpha u_x + 2\beta u_y + qu)u dx dy}$$

Pertanto il primo membro di (6) è un funzionale dotato di estremo inferiore nullo nella classe $\Gamma \supset F_0$.

Si consideri poi una successione $u_{01}, u_{02}, \dots, u_{0v}, \dots$, minimizzante in F_0 per il funzionale (4) e uniformemente convergente in R , (l'esistenza di una successione così fatta risulta dai nn. 4 M e 8 M) sicchè la relativa funzione limite $u_0(x, y)$ sarà continua in R e nulla su FR . Evidentemente la predetta successione è pure minimizzante in Γ per il funzionale a primo membro di (6) e quindi, relativamente a questo funzionale nella

classe F , continueranno a sussistere 5 I M, con

$$\begin{aligned} \lim_{\nu \rightarrow \infty} \iint_R \left\{ \vartheta \frac{\partial^2 u_{0\nu}}{\partial x \partial y} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} + r \frac{\partial u_{0\nu}}{\partial x} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + s \left(\frac{\partial u_{0\nu}}{\partial x} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial u_{0\nu}}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) + \right. \\ \left. + t \frac{\partial u_{0\nu}}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + p u_{0\nu} \varphi - \lambda_0 \left[\sigma \left(\frac{\partial^2 u_{0\nu}}{\partial x \partial y} \varphi + u_{0\nu} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} \right) + \right. \right. \\ \left. \left. + \alpha \left(\frac{\partial u_{0\nu}}{\partial x} \varphi + u_{0\nu} \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) + \beta \left(\frac{\partial u_{0\nu}}{\partial y} \varphi + u_{0\nu} \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) + q u_{0\nu} \varphi \right] \right\} dx dy = 0 \end{aligned}$$

in luogo della (15) M, e 5 III M, con la

$$(7) \quad \iint_R \left\{ (\vartheta \varphi_{x\nu})_{x\nu} - (r \varphi_x)_x - (s \varphi_{\nu})_x - (s \varphi_x)_{\nu} - (t \varphi_{\nu})_{\nu} + p \varphi - \right. \\ \left. - \lambda_0 [(\sigma \varphi)_{x\nu} + \sigma \varphi_{x\nu} + (\alpha \varphi)_x + \alpha \varphi_x + (\beta \varphi)_{\nu} + \beta \varphi_{\nu} + q \varphi] \right\} u_0 dx dy = 0$$

in sostituzione della (17) M, imponendo alla $\varphi(x, y)$ le ulteriori condizioni stabilite nel n. 8 M.

Resteranno pertanto validi anche i ragionamenti del n. 6 M con le $\varphi_m(\xi, \eta)$ definite nella stessa maniera, onde si riconosce che la $u_0(x, y)$ soddisfa in R alla (3) con $\lambda = \lambda_0$ e quindi, per IV, è dotata di derivate parziali prime, seconde, terze miste e quarta rispetto ad x, y, x, y continue in R ed è ivi soluzione della (1) con $\lambda = \lambda_0$. Di più, la $u_0(x, y)$ non è identicamente nulla in R , come risulta subito dalla (5) e dalla seguente uguaglianza

$$(8) \quad \begin{aligned} \lim_{\nu \rightarrow \infty} \iint_R [2\sigma(u_{0\nu})_{x\nu} + 2\alpha(u_{0\nu})_x + 2\beta(u_{0\nu})_{\nu} + q u_{0\nu}] u_{0\nu} dx dy = \\ = \lim_{\nu \rightarrow \infty} \iint_R [2\sigma(u_{0\nu})_{x\nu} + 2\alpha(u_{0\nu})_x + 2\beta(u_{0\nu})_{\nu} + q u_{0\nu}] u_0 dx dy \end{aligned}$$

che ora si dimostrerà.

Si ha infatti:

$$\left| \iint_R [2\sigma(u_{0\nu})_{x\nu} + 2\alpha(u_{0\nu})_x + 2\beta(u_{0\nu})_{\nu} + q u_{0\nu}] (u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| \leq$$

$$\leq 2 \left| \iint_R \sigma(u_{0\nu})_{x\nu}(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| + 2 \left| \iint_R \alpha(u_{0\nu})_x(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| + \\ + 2 \left| \iint_R \beta(u_{0\nu})_{y\nu}(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| + \left| \iint_R q u_{0\nu}(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right|.$$

D'altra parte, poichè $\lim_{\nu \rightarrow \infty} u_{0\nu} = u_0$ uniformemente in R e $\lim_{\nu \rightarrow \infty} I[u_{0\nu}] = \lambda_0$, vi saranno due numeri positivi H e K tali che, per tutti i numeri naturali ν , risulti:

$$|u_{0\nu}(x, y)| \leq H \text{ qualunque sia il punto } x, y \text{ di } R, \\ 0 < I[u_{0\nu}] \leq K$$

Inoltre, ad ogni numero positivo ϵ si potrà associare un indice ν_ϵ (indipendente da x, y) tale che, per tutti i $\nu > \nu_\epsilon$, sia

$|u_{0\nu} - u_0| < \epsilon$ qualunque sia il punto x, y di R sicchè, per ogni $\nu > \nu_\epsilon$, riuscirà pure:

$$\left| \iint_R \sigma(u_{0\nu})_{x\nu}(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| < \epsilon \max |\sigma| \iint_R |(u_{0\nu})_{x\nu}| dx dy \leq \\ \leq \epsilon \max |\sigma| \sqrt{\iint_R [(u_{0\nu})_{x\nu}]^2 dx dy} \text{ mis } R \leq \epsilon \max |\sigma| \sqrt{\frac{K \text{ mis } R}{\min \mathfrak{D}}}$$

$$\left| \iint_R \alpha(u_{0\nu})_x(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| = \left| \iint_R \left\{ (u_{0\nu})_{x\nu} \int_{b_1}^y \alpha(u_{0\nu} - u_0) dy \right\} dx dy \right| < \\ < \epsilon \max |\alpha| (b_2 - b_1) \iint_R |(u_{0\nu})_{x\nu}| dx dy \leq \epsilon \max |\alpha| (b_2 - b_1) \sqrt{\frac{K \text{ mis } R}{\min \mathfrak{D}}}$$

$$\left| \iint_R \beta(u_{0\nu})_{y\nu}(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| < \epsilon \max |\beta| (a_2 - a_1) \sqrt{\frac{K \text{ mis } R}{\min \mathfrak{D}}}$$

$$\left| \iint_R q u_{0\nu}(u_{0\nu} - u_0) dx dy \right| < \epsilon \max |q| H \text{ mis } R$$

e ciò prova la (8).

Pertanto λ_0 è un autovalore positivo: da II consegue allora che l'integrale (2) sarà positivo per $u = u_0$, sicchè si potrà sem-

pre determinare la costante c in modo che per $u = cu_0$ il detto funzionale assuma il valore uno.

Si consideri ora $I[u]$ nella classe $\Gamma_1 \subset \Gamma_0$ delle $u(x, y)$ di Γ verificanti la (5) e la ulteriore condizione

$$(9) \quad \iint_R [2\sigma(u_0)_{xy} + 2\alpha(u_0)_x + 2\beta(u_0)_y + qu_0] u dx dy = 0.$$

Indicato con λ_1 l'estremo inferiore di $I[u]$ in Γ_1 , talchè sarà $\lambda_1 \geq \lambda_0$, per ogni $u(x, y)$ di Γ_1 vale la (6) con λ_1 in luogo di λ_0 e, ragionando come in precedenza, si riconosce che il funzionale a primo membro della (6), con λ_1 al posto di λ_0 , è dotato di estremo inferiore nullo nella classe $\Gamma'_1 \supset \Gamma_1$ delle $u(x, y)$ di Γ verificanti la (9).

Si consideri poi una successione $u_{11}, u_{12}, \dots, u_{1\nu}, \dots$ minimizzante in Γ_1 per $I[u]$ e uniformemente convergente in R , sicchè la relativa funzione limite $u_1(x, y)$ sarà continua in R , nulla su FR , e soddisferà alla (9): evidentemente la predetta successione è altresì minimizzante in Γ'_1 per il funzionale al primo membro di (6), con λ_1 in luogo di λ_0 , e pertanto, relativamente a codesto funzionale nella classe Γ'_1 , continuerà a sussistere 5 III M, ove si consideri, invece della (17) M, la (7) con λ_1 e $u_1(x, y)$ al posto di λ_0 e $u_0(x, y)$ rispettivamente, e si aggiunga l'ipotesi che la $\varphi(x, y)$ verifichi inoltre le condizioni stabilite al n. 8 M e la (9), giacchè nei ragionamenti del n. 5 M si richiede che, per ogni numero naturale ν , la $u_{1\nu} + \tau\varphi$ (essendo τ un numero positivo arbitrario) appartenga alla classe Γ'_1 .

Procedendo poi come al n. 6 M, ove si usino, in luogo delle $\varphi_m(\xi, \eta)$ colà definite, le $\varphi_m - \mu_{0m}u_0$, con μ_{0m} costante da determinarsi in modo che tali funzioni verifichino la (9), si riconosce che la $u_1(x, y)$ è dotata di derivate parziali prime, seconde, terze miste e quarta rispetto ad x, y, x, y continue in R ed è ivi soluzione della (1) con $\lambda = \lambda_1$.

Col medesimo ragionamento adottato per la $u_0(x, y)$, si deduce che la $u_1(x, y)$ non è identicamente nulla in R e che pertanto λ_1 è un autovalore positivo non inferiore a λ_0 .

L'esistenza di una successione non decrescente di autovalori positivi si dimostra per induzione.

Si consideri ora il funzionale $I[u]$ nella classe Γ_{-0} delle $u(x, y)$ di Γ verificanti la

$$(10) \quad \iint_R (2\sigma u_{xy} + 2\alpha u_x + 2\beta u_y + qu) u dx dy = -1.$$

Denotato con $-\lambda_{-0}$ ($\lambda_{-0} < 0$) l'estremo inferiore di $I[u]$ in Γ_{-0} e procedendo come nel caso di Γ_0 , si riconosce che λ_{-0} è un autovalore negativo.

Se poi $-\lambda_{-1} \geq -\lambda_{-0}$ è l'estremo inferiore di $I[u]$ nella classe $\Gamma_{-1} \subset \Gamma_{-0}$ delle $u(x, y)$ di Γ verificanti la (10) e la (9) con u_{-0} in sostituzione di u_0 (essendo $u_{-0}(x, y)$ una autofunzione corrispondente a λ_{-0}) si deduce, ragionando come nel caso di Γ_1 , che λ_{-1} è un autovalore negativo non superiore a λ_{-0} .

L'esistenza di una successione non crescente di autovalori negativi si dimostra per induzione.

L'ultima parte dell'enunciato 1 I discende immediatamente dalla precedente dimostrazione tenendo conto di III.

Si noti infine che per gli autovalori e le autosoluzioni sussistono teoremi analoghi a quelli dei nn. 11 M, 12 M e a 13 III M.